

1.6. Integration av vektorvärda funktioner

Låt $\vec{A}(u, v, \dots)$ vara en kontinuerlig, vektorvärd funktion i området D .

SATS:

$$\begin{aligned} \iint_D \dots \vec{A} \, du \, dv \dots &= \\ &= \left(\iint_D \dots A_x \, du \, dv \dots, \iint_D \dots A_y \, du \, dv \dots, \right. \\ &\quad \left. \iint_D \dots A_z \, du \, dv \dots \right). \end{aligned}$$

Detta innebär att en rad satser för reella funktioner är tillämpliga även på vektorvärda funktioner.

Exempelvis:

$$\int_a^b \frac{d\vec{A}}{du} \, du = \vec{A}(b) - \vec{A}(a)$$

$$\frac{d}{dx} \int_a^x \vec{A}(u) \, du = \vec{A}(x)$$

om $\vec{A}(u)$ uppfyller samma förhållanden som ställs på de reella funktionerna i motsvarande satser för reella funktioner av en variabel.

3.1. Längden av en Kurva

Den enklaste typen av en rektvärdd funktion är en kurva i \mathbb{R}^p

$$\vec{x} = \vec{x}(t) = (x_1(t) \dots x_p(t))$$

t.ex. $p=2$ "planar kurva"

$$\vec{r}_{2D} = \vec{r}_{2D}(t) = (x_1(t), x_2(t))$$

skrivs som
 $(x(t), y(t))$

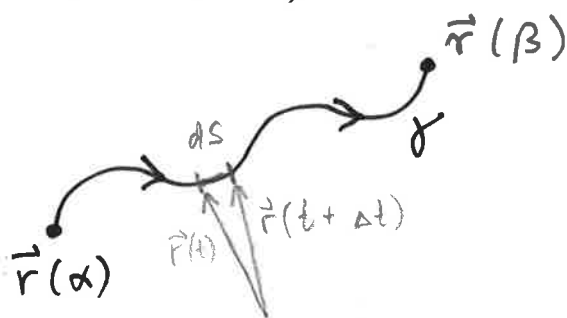
$p=3$

$$\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)).$$

Längden av en kurva γ av klass \mathcal{C}^1 :

(klass \mathcal{C}^1 betyder "partieellt deriverbart och derivatorna är kontinuerliga")

$$\vec{r} = \vec{r}(t) \quad \alpha \leq t \leq \beta$$



$$ds = |\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)| \\ = |\vec{r}'(t)| dt$$

Bågelement

$$ds = |\vec{r}'(t)| dt$$

på kurvan γ

Längden av γ är då $\int_{\gamma} ds$

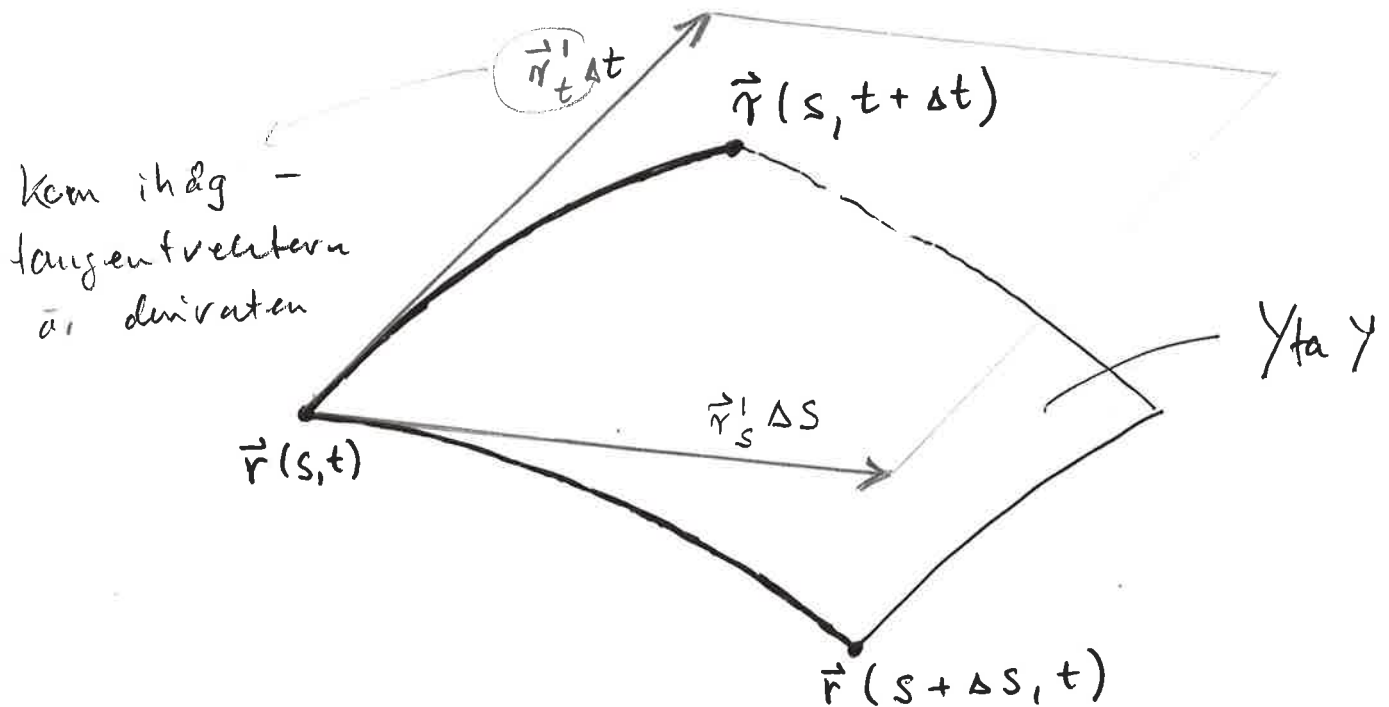
Båglängden upp till t (t.ex. en tidspunkt):

$$S(t) = \int_{\alpha}^t |\vec{r}'(\sigma)| d\sigma$$

3.2 Area av en buktig yta

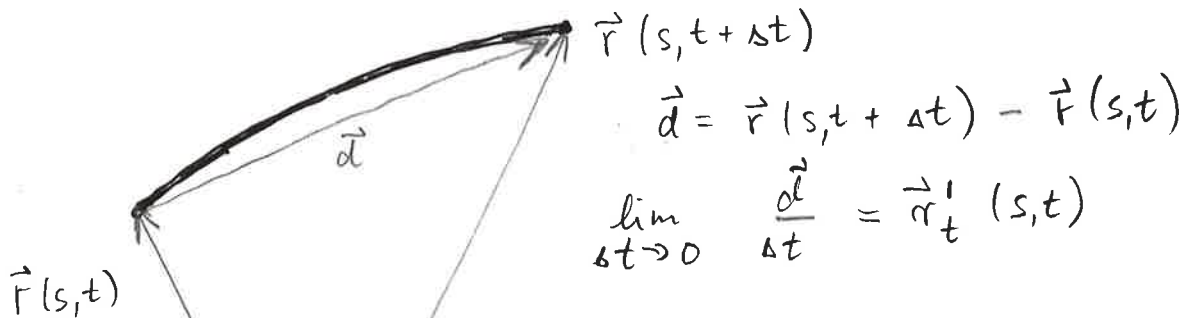
Låt $\vec{r}(s,t)$ vara en parameterframställning av en yta i rummen, $(s,t) \in D$.

(Kom ihåg - yta genom två kurvor!)



Kan hoppas över, bevisa förhållningen av tangentvektorerna, igen:

$$\vec{r}'_t(s, t) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(s, t + \Delta t) - \vec{r}(s, t)}{\Delta t}$$



$$\vec{d} = \vec{r}(s, t + \Delta t) - \vec{r}(s, t)$$

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{d}}{\Delta t} = \vec{r}'_t(s, t)$$

Vi skriver

$$|(\vec{r}_s' \Delta s) \times (\vec{r}_t' \Delta t)| = |\vec{r}_s' \times \vec{r}_t'| \Delta s \Delta t$$

och inser att det är rimligt att uppfatta

$$dS = |\vec{r}_s' \times \vec{r}_t'| ds dt$$

Som ett areaelement på ytan Y .

$$\rightarrow \text{area av } Y, \quad A_Y = \iint_D |\vec{r}_s' \times \vec{r}_t'| ds dt$$

Man använder ofta istället notationen

$$A_Y = \iint_Y dS$$

(precis som vi gjorde för kurvans längd, $\int_a^b ds = \int_a^b |\vec{r}'(t)| dt$)

Många exempel i analysboken, t. ex. arean av en sfär.

studera detta hemma!

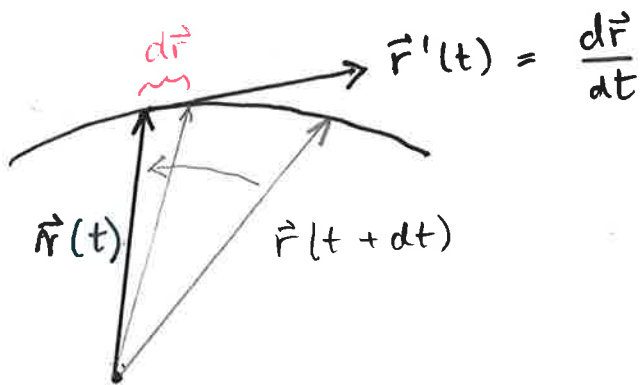
p. 308-310

3.3. Kurvintegraler

Betrakta den fysikaliska situationen att en partikel rör sig längs en kurva γ i ett kraftfält som påverkar partikeln med kraften $\vec{F}(\vec{r})$.

Vi vill beräkna arbetet längs kurvan γ som vi beskriver med parameterframställningen

$$\vec{r} = \vec{r}(t) \quad \alpha \leq t \leq \beta$$



$$\vec{r}(t+dt) - \vec{r}(t) = d\vec{r}$$

Arbete: $\vec{F} \cdot d\vec{r} = \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt$

Arbetet längs hela kurvan γ :

$$\int_{\alpha}^{\beta} \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt$$

(se 2 exempel i Analysboken!)

DEFINITION av Kurrintegralen (här i 2D)

Lat $\vec{F}(\vec{r}) = (P(\vec{r}), Q(\vec{r})) = (P(x,y), Q(x,y))$

vara ett kontinuerligt vektorfält
definerad i en öppen mängd $D \subseteq \mathbb{R}^2$

Om γ är en orienterad C^1 -kurva i D
med parameterframställningen

$$\vec{r} = \vec{r}(t) = (x(t), y(t))$$

↓ Kurva med
riktning som
har kontinuerliga
derivator.

så kallar vi

$$\int_{\alpha}^{\beta} \vec{F}(\vec{r}(t)) \vec{r}'(t) dt =$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} (P(x,y) x'(t) + Q(x,y) y'(t)) dt$$

för Kurrintegralen av fältet $\vec{F} = (P, Q)$
längs kurvan γ .

Denna Kurrintegralen betecknas med

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad \text{eller} \quad \int P dx + Q dy$$

$d\vec{r} = \vec{r}'(t) dt$

kallas
"differentialform"

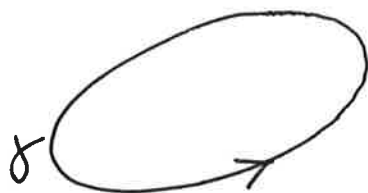
Definitionen är oberoende av valet av
parametriseringen av kurvan γ .
(passa på orienteringen av kurvan!)

Kurvan genomlöps i omvänd riktning
betecknas med $-\gamma$,

$$\int_{-\gamma} \vec{F} d\vec{r} = - \int_{\gamma} \vec{F} d\vec{r}$$

Är \vec{F} t.ex. ett kraftfält, så är
den fysikaliska tolkningen av kurvintegralen
arbete.

(Då förstår man också förtecknen ovan-
vinna eller förlora energi för olika
riktningar av rörelsen)



sluten kurva -

då kallas integralen

$$\oint_{\gamma} \vec{F} d\vec{r}$$

Circulationen

av vektorfältet
längs γ .

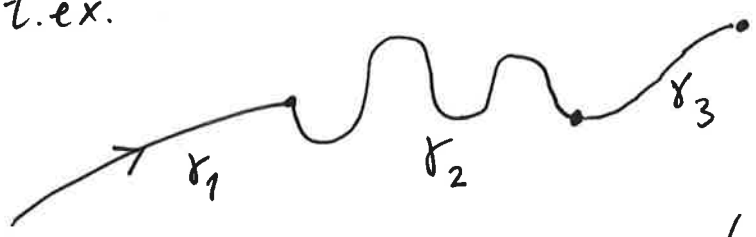


(sluten kurva, men ej enkel!)

Kurvintegraler längs orienterade punktmängder γ som är styckvis \mathcal{C}^1 ,

$$\gamma = \gamma_1 + \gamma_2 + \dots + \gamma_n$$

t.ex.



(behöver inte vara sammanhängande!)

(OBS — i allmänhet har kurvintegraler med samma begynnelse- och slutpunkt, men längs olika kurvor, skilda värden!)

Vi kan skriva $\vec{F}'(t) dt = \underbrace{\frac{\vec{F}'(t)}{|\vec{F}'(t)|}}_{\hat{T}} \cdot |\vec{F}'(t)| dt$

\hat{T} Kurvas enhets-tangent

$$ds = |\vec{F}'(t)| dt$$

↑
bågelement

($\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}||\vec{b}| \cos \theta$
Skalarprodukten kan tolkas som längden av \vec{a} 's projektion på \vec{b} multiplicerad med \vec{b} 's längd)

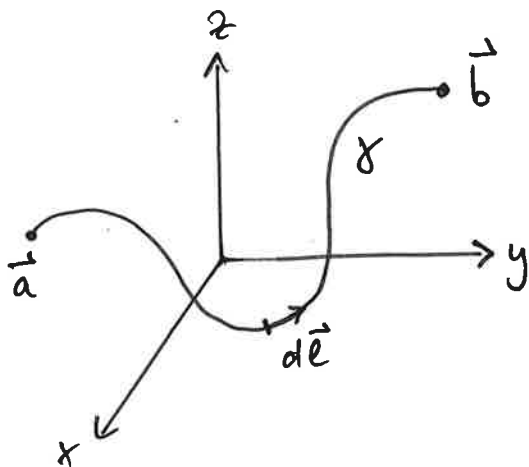
$$\rightarrow I_\gamma = \int_\gamma \vec{F} \cdot \hat{T} ds$$

om t.ex. \vec{F} är kraftfält, så är detta kraftens projektion i vägens riktning

och $\vec{F} \cdot \hat{T} ds$ är arbetet vid en liten förflyttning.

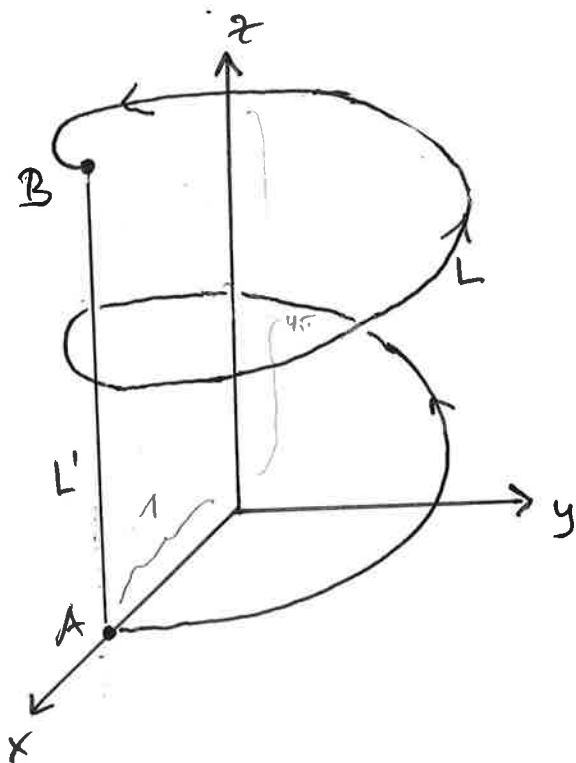
Integration ger arbetet för hela förflyttningen längs γ .

1 3D är det samma sak:



$$\int_{\gamma} \vec{F} d\vec{r} \quad \text{i rymden!}$$

Exempel:



låt $\vec{F} = (-yz, xz, z)$

Beräkna linjeintegralen längs L resp. L'

från $A(1, 0, 0)$

till $B(1, 0, 4\pi)$

kurvan L parametriseras

$$\vec{r} = (\cos u, \sin u, u)$$

$$u: 0 \rightarrow 4\pi.$$

(skruvlinjen har radii 1 eftersom den går igenom A)

← integrationens gränser u följer av parameterframställning

$$\int_L \vec{F} d\vec{r} = \int_0^{4\pi} \vec{F}(\vec{r}(u)) \cdot \frac{d\vec{r}}{du} du$$

$x(u), y(u), z(u)$

$$\vec{F}(\vec{r}(u)) = (-u \sin u, u \cos u, 2)$$

viktigt förklara

← man använder parametriseringen i $\vec{F} = (-yz, xz, 2)$

$$\frac{d\vec{r}}{du} = (-\sin u, \cos u, 1)$$

$$\begin{aligned} \rightarrow \vec{F}(\vec{r}(u)) \frac{d\vec{r}}{du} &= u \sin^2 u + u \cos^2 u + 2 \\ &= u + 2 \end{aligned}$$

$$\rightarrow \int_L \vec{F} d\vec{r} = \int_0^{4\pi} (u+2) du = 8\pi^2 + 8\pi$$

Och längs vägen L' , som har parameterframställning $\vec{r} = (1, 0, v)$ från A till B

$v : 0 \rightarrow 4\pi$ (punkt B!)

✓ här tar vi bara en annan parameter istället för u

$$\vec{F}(\vec{r}(v)) = (0, v, 2)$$

$$\frac{d\vec{r}}{dv} = (0, 0, 1)$$

$$\rightarrow \vec{F}(\vec{r}(v)) \frac{d\vec{r}}{dv} = 2$$

$$\rightarrow \int_{L'} \vec{F} d\vec{r} = \int_0^{4\pi} 2 dv = 8\pi$$

≠ vägen längs L'

vi ser att kurvintegralen beror på vägen!

En annan viktig Kurvintegral, som ofta används i strömningslära, är

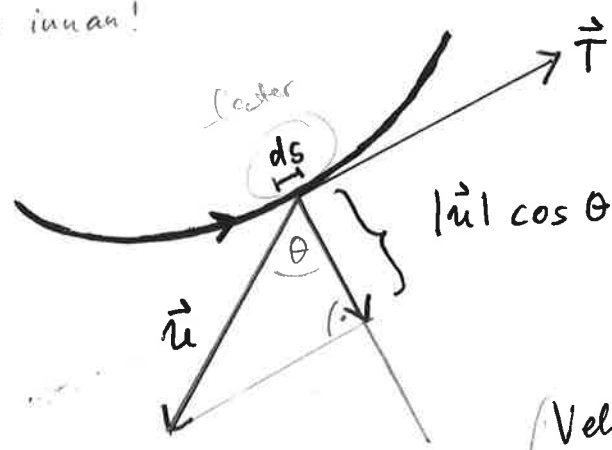
$$\int_{\gamma} \vec{u} \cdot \hat{N} \, ds$$

"1" betednar "normalvektorn" (bara en konvention, hade kunnat skriva \hat{N})

ett vektorfält \vec{u}

\hat{N} är kurvas "högernormal" av längd 1.

blanda inte ihop med parametern u som vi hade innan!



$$|\vec{u}| \cos \theta = \underbrace{|\hat{N}|}_1 \cdot |\vec{u}| \cos \theta = \underbrace{\vec{u} \cdot \hat{N}}_{\text{skalär}}$$

(Vektorn är alltså $(\vec{u} \cdot \hat{N}) \hat{N}$)

Exempel: Låt \vec{u} beskriva riktning och täthet i en materieströmning, ($\frac{\text{kg}}{\text{m s}}$)

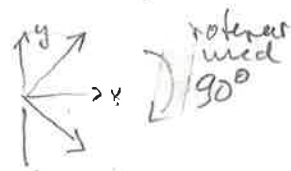
Så beskriver $\vec{u} \cdot \hat{N} \cdot ds$ den mängd av det strömmande mediet som per tidsenhet passerar genom stycket ds av kurvan.

\Rightarrow Integralen $\int_{\gamma} \vec{u} \cdot \hat{N} \, ds$ beskriver flödet ($\frac{\text{kg}}{\text{s}}$) genom kurvan γ från vänster till höger sidan av kurvan. (diskuterar senare)

För enhets tangenten \hat{T} gäller att

$$\left(\hat{T} = \frac{\vec{r}'(t)}{|\vec{r}'(t)|} \right) \hat{T} ds = (dx, dy) \quad \text{eftersom vi hade } dS = |\vec{r}'(t)| dt$$

$$\rightarrow \hat{N} ds = (dy, -dx)$$



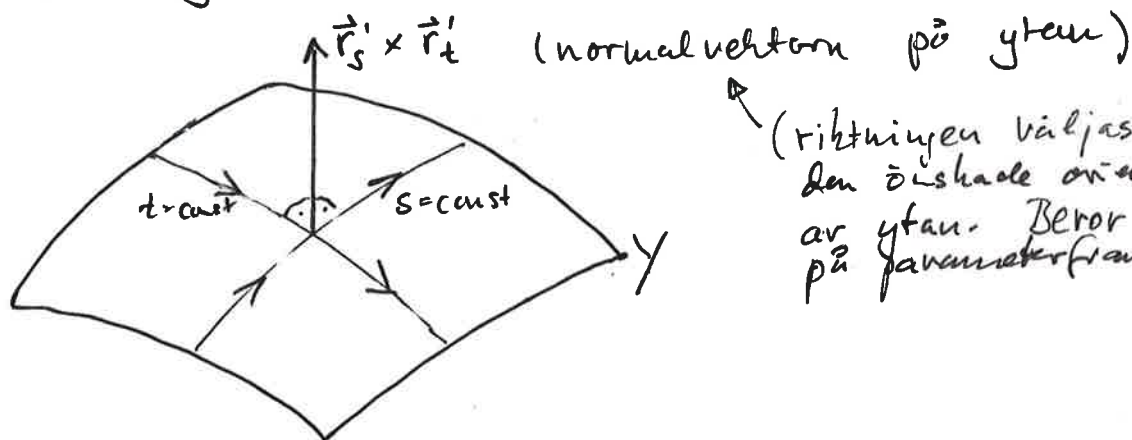
Om $\vec{u} = (u_1, u_2)$, så är

$$\int_{\delta} \vec{u} \cdot \hat{N} ds = \int_{\delta} -u_2 dx + u_1 dy$$

(Notera - bytte av normalriktning ändrar tecknet på integr. värde)

3.4. Ytiintegraler

Orientering av en yta $\vec{F}(s, t)$



(riktningen väljas efter den önskade orienteringen av ytan. Beror även på parameterframställning).

Den sida av Y åt vilken normalvektorn pekar kallas den "positiva" sidan.

- Således bestämmer parameterframställningen orienteringen!

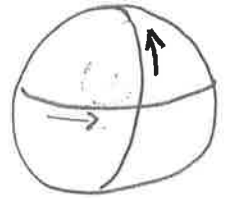
(i vissa fall kan man vara tvungen att ändra parameteriseringen så att $\vec{r}'_s \times \vec{r}'_t$ pekar åt rätt håll).

Exempel: Sfär

$$\vec{F} = R(\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta)$$

$$0 \leq \theta \leq \pi$$

$$0 \leq \varphi \leq 2\pi$$



$R(\theta, \varphi)$

Se AB p. 28

$$\begin{aligned} \vec{F}_\theta' \times \vec{F}_\varphi' &= \dots = R \underbrace{\sin \theta}_{0 \leq \theta \leq \pi} \vec{F} \\ \parallel \\ \frac{\partial \vec{F}}{\partial \theta} &= R \begin{pmatrix} \cos \theta \cos \varphi, \\ \cos \theta \sin \varphi, \\ -\sin \theta \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\rightarrow \sin \theta \geq 0$$

Ppt folie

etc.,
ta kryssprodukt

\rightarrow Normalvektorn pekar ut
från sfären.

Vi inser att sfäriska koordinater genererar en orientering med sfärens utsida som positiv.

En yta kallas orienterbar om man kan definiera den ena sidan som "plus"-sida, och andra som "minus"-sida.

Ppt

Möbius båndet etc.

Beakta nu en strömning given av

en strömtektetsvektor $\vec{u}(\vec{r})$, enhet $\frac{\text{kg}}{\text{m}^2 \text{s}}$

Vi vill beräkna den mängd

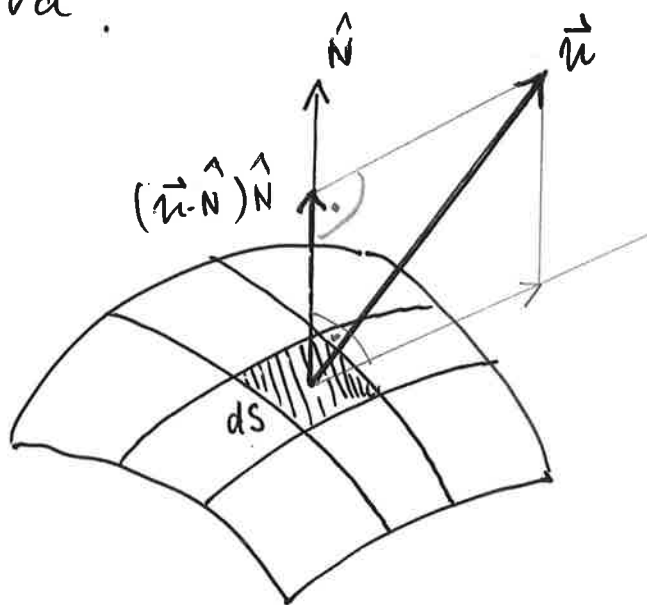
av en strömmande substans

som per tidsenhet passerar genom

ett visst orienterat ytt stycke Y ,

från den negativa sidan till den

positiva.



Enhetsnormal $\hat{N} = \hat{N}(\vec{r})$

Strömtektets komponent i normalriktningen
är $(\vec{u} \cdot \hat{N}) \cdot \hat{N}$.

Flödet genom ett litet areaelement dS

$$\vec{u} \cdot \hat{N} \cdot dS$$

(Komponenten som är parallel med ytan
bidrar så klart inte!)

Hela flödet genom ytan Y är

$$\Phi = \iint_Y \vec{u} \cdot \vec{N} \, dS$$

(bland använder man beteckningen

$$d\vec{S} \text{ för } \vec{N} \, dS$$

↑

vektoriellt areaelement $d\vec{S}$, som har infinitesimal area, och normalriktning.

$$\rightarrow \Phi = \iint_Y \vec{u} \, d\vec{S}$$

Ytintegralen beräknas genom att man utnyttjar en parameterframställning

$$\vec{r} = \vec{r}(s,t) \text{ av ytan.}$$

$$\hat{N} = \frac{\vec{r}'_s \times \vec{r}'_t}{|\vec{r}'_s \times \vec{r}'_t|}$$

$$dS = |\vec{r}'_s \times \vec{r}'_t| \, ds \, dt \quad (\text{vi hade detta tidigare i 1D})$$

$$\rightarrow \hat{N} \, dS = (\vec{r}'_s \times \vec{r}'_t) \, ds \, dt$$

$$\rightarrow \iint_Y \vec{u} \cdot \hat{N} \, dS = \iint_D \vec{u}(\vec{r}(s,t)) \cdot (\vec{r}'_s \times \vec{r}'_t) \, ds \, dt$$

p. 364 AB! ppt - dela upp yta i delytar, etc!

3.5. SYMMETRIER (tidigare avsnitt 4)

Innan man rutinemässigt introducerar parameterframställningar etc. i t.ex. ytiintegralen kan det vara lönt att leta efter Symmetrier, eller andra egenskaper som förenklar integrationen. visa ppt

Exempel 1

Ett inhomogent klot B med radien R och centrum i origo har densiteten

$$\rho(x,y,z) = ax + b \quad (a, b \text{ konst.})$$

Beräkna dess massa.

$$m = \iiint_B (ax + b) \underbrace{dx dy dz}_{dV}$$

$$m = \underbrace{\iiint_B ax \, dx dy dz}_0 + b \underbrace{\iiint_B dx dy dz}_{\text{Volymen av } B}$$

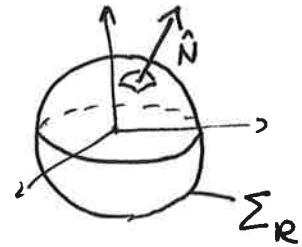
$$\rightarrow m = \frac{4}{3}\pi R^3 \cdot b$$

Exempel 2 (se Analysboken p. 366)

Beräkna flödet Φ av fältet

$$\vec{u} = (x_1 + x_2, x_3, 0)$$

ut genom sfären Σ_R med medelpunkt i origo och radien R .



Yttre enhetsnormalen \hat{N} i en punkt \vec{r} på Σ_R

är $\hat{N} = \frac{\vec{r}}{R}$

$$\rightarrow \Phi = \iint_{\Sigma_R} \vec{u} \cdot \hat{N} \, dS =$$

$$= \iint_{\Sigma_R} (x_1 + x_2, x_3, 0) \cdot \frac{(x_1, x_2, x_3)}{R} \, dS$$

$$= \frac{1}{R} \iint_{\Sigma_R} (x_1^2 + x_1 x_2 + x_2 x_3) \, dS$$

Vi inser att $\iint_{\Sigma_R} x_1 x_2 \, dS = \iint_{\Sigma_R} x_2 x_3 \, dS = 0$.

Av symmetriskäl är $\iint_{\Sigma_R} x_1^2 \, dS = \iint_{\Sigma_R} x_2^2 \, dS = \iint_{\Sigma_R} x_3^2 \, dS$

$$\rightarrow \Phi = \frac{1}{R} \cdot \frac{1}{3} \underbrace{\iint_{\Sigma_R} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) \, dS}_{|\vec{r}|^2 = R^2 \text{ på } \Sigma_R} = \frac{R}{3} \underbrace{\iint_{\Sigma_R} dS}_{4\pi R^2}$$

SE ÖVNINGAR FÖR FLER EXEMPEL!